

# Formelzettel aus meinem Physikstudium

Dr. Arne Babenhauserheide

<2020-05-10 So>

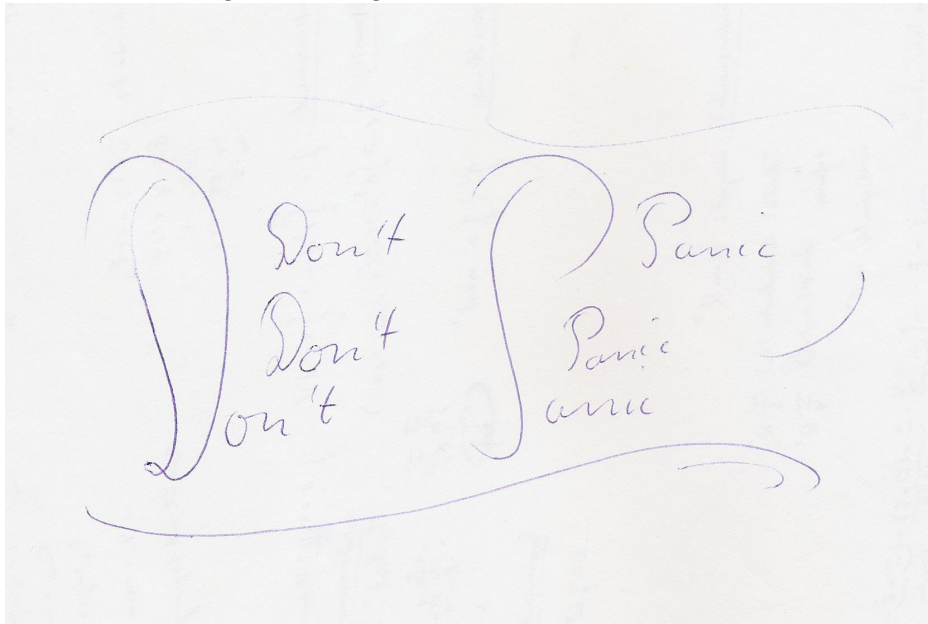
In vielen unserer Physik-Prüfungen durften wir Formelzettel verwenden — Spickzettel, maximal eine DinA4-Seite, doppelseitig in Handschrift.

Das hatte zwei Vorteile:

- Die Klausur war kein reines Abfragen von Auswendiggelerntem, das hätten wir schließlich einfach vom Formelzettel abschreiben können.
- Wir haben uns alle vorher überlegt, welche Formeln wichtig werden, und sie dann alle nochmal geschrieben.

Ich habe vor einiger Zeit viele meiner Formelzettel wiedergefunden und eingescannt und möchte sie weitergeben.

Aber das wichtigste Vorweg:



Das war auf jedem meiner Formelzettel irgendwo ☺

Als Warnung: Die Zettel habe ich für mich selbst geschrieben. Entsprechend ist die Schrift klein und v.a. für mich lesbar. Ich hoffe, sie bringen Dir trotzdem etwas.

Jetzt, ohne weitere Vorrede, die Formelzettel. Für die große Version, klick einfach auf das jeweilige Bild.

## Experimentalphysik (1, 3-6)

The image shows two pages of handwritten physics formulas. The left page is titled 'Thermodynamik' and includes sections for 'Thermische Eigenschaften', 'Gas-Gesetze', 'Kompression-Expansions', 'Zustandsänderungen', and 'Gas-Kinetik'. The right page is titled 'Formeln für Phys./Mathematik' and includes sections for 'Mathematik', 'Fehlerrechnung', 'Fehlerfortpflanzung', 'Trigonometrie', and 'Dynamik'. The handwriting is in blue ink on lined paper.

**Thermodynamik**  
 $V_{\text{Luft}} = \frac{1}{3} n \bar{v}^2$   
 Thermische Eigenschaften:  $\Delta L = \alpha L \Delta T$ ,  $\Delta V = \beta V \Delta T$   
 Gas-Gesetze:  $pV = nRT$ ,  $\rho = \frac{m}{V} = \frac{M}{V}$   
 Kompression-Expansions:  $p_1 V_1^\gamma = p_2 V_2^\gamma$ ,  $T_1 V_1^{\gamma-1} = T_2 V_2^{\gamma-1}$   
 Zustandsänderungen:  $Q = c_p M \Delta T$ ,  $W = p \Delta V$   
 Gas-Kinetik:  $\bar{v} = \sqrt{\frac{3RT}{M}}$ ,  $\bar{v}^2 = \frac{3RT}{M}$

**Formeln für Phys./Mathematik**  
 Mathematik:  $\bar{x} = \frac{1}{n} \sum x_i$ ,  $\sigma = \sqrt{\frac{1}{n} \sum (x_i - \bar{x})^2}$   
 Fehlerrechnung:  $\Delta x = \sqrt{(\frac{\partial x}{\partial a} \Delta a)^2 + (\frac{\partial x}{\partial b} \Delta b)^2}$   
 Fehlerfortpflanzung:  $\Delta f = \sqrt{(\frac{\partial f}{\partial x} \Delta x)^2 + (\frac{\partial f}{\partial y} \Delta y)^2}$   
 Trigonometrie:  $\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1$ ,  $\tan \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$   
 Dynamik:  $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$ ,  $\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$ ,  $\vec{F} = m \vec{a}$

Schwingungen

<p><b>Harmonische</b></p> $y(t) = y_0 \cdot \sin(\omega t + \varphi)$ $y'(t) = y_0 \cdot \omega \cdot \cos(\omega t + \varphi)$ $y''(t) = -y_0 \cdot \omega^2 \cdot \sin(\omega t + \varphi)$ $\omega = \frac{2\pi}{T}$	<p><b>Gedämpfte</b></p> $x(t) = e^{-\gamma t} \cdot \cos(\omega_d t + \varphi)$ $\omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$ $\omega_0 = \omega \cdot \sqrt{1 - \zeta^2}$ $\omega_0^2 = \frac{1}{m} \cdot \frac{d^2 F}{dx^2}$	<p><b>Erzwungene</b></p> <p>• <b>Abgleichung</b></p> $A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2}}$
--	---	--

**Geschw. u. Besch. bei Schwingung**

 $y(t) = y_0 \cdot \sin(\omega t + \varphi)$   
 $v(t) = y_0 \cdot \omega \cdot \cos(\omega t + \varphi) = \dot{y}(t)$   
 $a(t) = -y_0 \cdot \omega^2 \cdot \sin(\omega t + \varphi) = \ddot{y}(t)$ 

**Applikation bei x, v, a gegeben**

 $\frac{dx}{dt} = v \Rightarrow x = \int v dt$   
 $\frac{dv}{dt} = a \Rightarrow v = \int a dt$ 

**Coriolis-Kraft**

 $F_c = 2m \cdot v \times \omega$   
 $F_c = 2m \cdot \omega \times v = 2m \cdot \omega \times v$ 

**Planetenbewegung**

 $\frac{1}{r^2} = \frac{1}{r_0^2} \cdot \left(\frac{r_0}{r}\right)^2$ 

**Rotationskinematik**

 $dv = -v_0 \frac{dr}{r} \Rightarrow v(r) = \int \frac{dr}{r} = v_0 \cdot \sqrt{\frac{r_0}{r}}$ 

**Phänomene:**  $T = \frac{2\pi}{\omega} \cdot (1 - \zeta^2)$

**Fluchtgeschwindigkeit**

 $v(r) = \sqrt{2 \cdot \frac{GM}{r}}$ 

**Formel:**  $F = -\gamma \cdot \frac{Mm}{r^2}$

**Grunddaten:**  
 $S_p(t) = \frac{GM}{r^2}$   
 Repulsionsdruck  
 Luftdruck, Lagerdruck  
 $\gamma = 6.67 \cdot 10^{-11} \frac{m^3}{kg \cdot s^2}$

**Komplexwertige Euler-Formel**

 $e^{i\alpha} = \cos \alpha + i \sin \alpha$   
 $e^{-i\alpha} = \cos \alpha - i \sin \alpha$   
 $\cos \alpha = \frac{e^{i\alpha} + e^{-i\alpha}}{2}$   
 $\sin \alpha = \frac{e^{i\alpha} - e^{-i\alpha}}{2i}$ 

Stöße

$\vec{v}_1 = v_1 \cdot \vec{e}_1$   
 $\vec{v}_2 = v_2 \cdot \vec{e}_2$

$x$ -Achse:  $m_1 v_1 + m_2 v_2 = m_1 v_1' + m_2 v_2'$   
 $y$ -Achse:  $0 = m_1 v_1' \sin \theta_1 + m_2 v_2' \sin \theta_2$   
 Impulserhaltung:  $\vec{p}_1 + \vec{p}_2 = \vec{p}_1' + \vec{p}_2'$   
 Winkelimpuls:  $L_1 + L_2 = L_1' + L_2'$   
 Winkelimpulserhaltung:  $L_1 + L_2 = L_1' + L_2'$   
 $L = r \times p = r \times (m \cdot v) = m \cdot (r \times v)$

**Geungung - Impulserhaltung**

 $v(t) = v_0 \cdot e^{-\gamma t}$   
 $F(t) = \frac{d}{dt} (m \cdot v(t)) = -m \cdot \gamma \cdot v_0 \cdot e^{-\gamma t}$ 

**Stoßarten:**  
 $\vec{x} = a \cdot \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \end{pmatrix}$   
 $\frac{d\vec{x}}{dt} = a \cdot \begin{pmatrix} -\sin \varphi \\ \cos \varphi \end{pmatrix}$

**Kennlinie für Beschleunigung**

 $U_0(\omega) = |F(\omega)| \cdot \omega = \frac{1}{\sqrt{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2}} \cdot \omega$   
 $\frac{dU}{d\omega} = \left( \frac{d|F|}{d\omega} \cdot \omega + |F| \right) \cdot \omega$   
 $\frac{dU}{d\omega} = \left( \frac{d}{d\omega} \left( \frac{1}{\sqrt{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2}} \right) \cdot \omega + \frac{1}{\sqrt{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2}} \right) \cdot \omega$   
 $\frac{dU}{d\omega} = \left( \frac{-2\omega(1 - \omega^2)}{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2} + 1 \right) \cdot \omega$   
 $\frac{dU}{d\omega} = \left( \frac{-2\omega + 2\omega^3 + (1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2}{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2} \right) \cdot \omega$   
 $\frac{dU}{d\omega} = \left( \frac{1 - 2\omega + 2\omega^3 + 1 - 2\omega^2 + \omega^4 + 4\zeta^2 \omega^2}{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2} \right) \cdot \omega$   
 $\frac{dU}{d\omega} = \left( \frac{2 - 2\omega + 2\omega^3 - 2\omega^2 + \omega^4 + 4\zeta^2 \omega^2}{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2} \right) \cdot \omega$   
 $\frac{dU}{d\omega} = \left( \frac{2 - 2\omega + 2\omega^3 - 2\omega^2 + \omega^4 + 4\zeta^2 \omega^2}{(1 - \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2} \right) \cdot \omega$ 

**Partielle Integration:**  $\int f(x) \cdot g(x) dx = F(x) \cdot g(x) - \int F'(x) \cdot g(x) dx$   
 $F(x) = f(x), G(x) = g(x)$

**Radialbeschleunigung**

 $\frac{d^2 r}{dt^2} = -\frac{GM}{r^2} = -\frac{GM}{r_0^2} \cdot \left(\frac{r_0}{r}\right)^2$   
 $u(r) = \frac{GM}{r}$   
 $\frac{d^2 u}{dr^2} = -\frac{GM}{r^3} = -\frac{GM}{r_0^3} \cdot \left(\frac{r_0}{r}\right)^3$ 

**Stoßarten** - siehe auch Übung  
 Energieerhaltung -> Abstoßung

**Donnerstag**

**Donnerstag**

**Donnerstag**

**Donnerstag**

**Physik Formeln / 1. Klausur Lösung**

**Winkel-Transformationsformeln**

 $x' = x \cdot \cos \alpha - y \cdot \sin \alpha$   
 $x = x' \cdot \cos \alpha + y' \cdot \sin \alpha$   
 $y' = \frac{1}{\sin \alpha} \cdot (x - x' \cdot \cos \alpha)$   
 $y = \frac{1}{\sin \alpha} \cdot (x' \cdot \sin \alpha + x \cdot \cos \alpha - x' \cdot \cos \alpha)$   
 $y = \frac{1}{\sin \alpha} \cdot (x' \cdot \sin \alpha + x \cdot \cos \alpha - x' \cdot \cos \alpha)$   
 $y = \frac{1}{\sin \alpha} \cdot (x' \cdot \sin \alpha + x \cdot \cos \alpha - x' \cdot \cos \alpha)$ 

**Geschwindigkeit - Ableiten**

 $u_x = \frac{dx}{dt} = \frac{dx}{d\tau} \cdot \frac{d\tau}{dt}$   
 $u_y = \frac{dy}{dt} = \frac{dy}{d\tau} \cdot \frac{d\tau}{dt}$   
 $u_z = \frac{dz}{dt} = \frac{dz}{d\tau} \cdot \frac{d\tau}{dt}$ 

**Winkel-Transformationsformeln**

 $x' = x \cdot \cos \alpha - y \cdot \sin \alpha$   
 $x = x' \cdot \cos \alpha + y' \cdot \sin \alpha$   
 $y' = \frac{1}{\sin \alpha} \cdot (x - x' \cdot \cos \alpha)$   
 $y = \frac{1}{\sin \alpha} \cdot (x' \cdot \sin \alpha + x \cdot \cos \alpha - x' \cdot \cos \alpha)$   
 $y = \frac{1}{\sin \alpha} \cdot (x' \cdot \sin \alpha + x \cdot \cos \alpha - x' \cdot \cos \alpha)$ 

**Zusätzliche Informationen**

 $s^2 = c^2 t^2 - x^2 - y^2 - z^2$   
 $P(x, y, z) = (x, y, z)$   
 $P(x, t) = (x, t)$   
 $P(x, t) = (x, t)$   
 $P(x, t) = (x, t)$ 

**Parabelgleichung**

 $s^2 = c^2 t^2 - x^2 - y^2 - z^2$ 

**Abstände**

 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$   
 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$   
 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

**Lineare Algebra**

**Lineare Abbildung:**  

$$F = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

**Umkehrabb.:**  

$$F^{-1} = \frac{1}{\det F} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

**Skalarprodukt:**  

$$\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2$$

**Orthogonalität:**  

$$\langle x, y \rangle = 0 \iff x \perp y$$

**Normierung:**  

$$\hat{x} = \frac{x}{\|x\|}$$

**Winkel:**  

$$\cos \alpha = \frac{\langle x, y \rangle}{\|x\| \|y\|}$$

**Lineare Abbildung:**  

$$F(x) = Ax + b$$

**Nullvektorraum:**  

$$N(F) = \{x \mid Ax = 0\}$$

**Wertebereich:**  

$$R(F) = \{y \mid \exists x: Ax = y\}$$

**Spaltenvektoren:**  

$$F = [v_1 \ v_2]$$

**Spaltenvektoren:**  

$$F^{-1} = \frac{1}{\det F} \begin{pmatrix} v_2^\perp & -v_1^\perp \\ -v_2^\perp & v_1^\perp \end{pmatrix}$$

**Spaltenvektoren:**  

$$F^{-1} = \frac{1}{\det F} \begin{pmatrix} v_2^\perp & -v_1^\perp \\ -v_2^\perp & v_1^\perp \end{pmatrix}$$

**Spaltenvektoren:**  

$$F^{-1} = \frac{1}{\det F} \begin{pmatrix} v_2^\perp & -v_1^\perp \\ -v_2^\perp & v_1^\perp \end{pmatrix}$$

**Lineare Algebra**

**Rechenregeln:**

**Leibniz-Formel:**  

$$\frac{d}{dx} (u \cdot v) = u' \cdot v + u \cdot v'$$

**Quotientenregel:**  

$$\frac{d}{dx} \left( \frac{u}{v} \right) = \frac{u'v - uv'}{v^2}$$

**Integration:**  

$$\int u \cdot v' dx = u \cdot v - \int u' \cdot v dx$$

**Partiellbruchzerlegung:**  

$$\frac{1}{x^2 - 1} = \frac{1}{(x-1)(x+1)} = \frac{A}{x-1} + \frac{B}{x+1}$$

**Binomische Formeln:**  

$$(a+b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$$
  

$$(a-b)^2 = a^2 - 2ab + b^2$$
  

$$a^2 - b^2 = (a-b)(a+b)$$

**Quadratische Ergänzung:**  

$$x^2 + 2bx + c = (x+b)^2 + (c-b^2)$$

**Binomische Formeln:**  

$$(a+b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$$
  

$$(a-b)^2 = a^2 - 2ab + b^2$$
  

$$a^2 - b^2 = (a-b)(a+b)$$

**Quadratische Ergänzung:**  

$$x^2 + 2bx + c = (x+b)^2 + (c-b^2)$$

**Binomische Formeln:**  

$$(a+b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$$
  

$$(a-b)^2 = a^2 - 2ab + b^2$$
  

$$a^2 - b^2 = (a-b)(a+b)$$

**Quadratische Ergänzung:**  

$$x^2 + 2bx + c = (x+b)^2 + (c-b^2)$$



Exkurs Formeln 14/21

- 9.2.06 -

Lichtdruck: Photonen

- Photonenenergie:  $E_{ph} = h\nu = h \frac{c}{\lambda} = pc$
- Photonenimpuls:  $p_{ph} = \frac{h}{\lambda}$
- Photon Lichtdruck:  $F_L = p \cdot u$ ;  $u$ : Photonenenergie,  $F = \frac{P}{c}$
- Lichtdruck:  $P_L = E \cdot u = h\nu \cdot u = h \cdot \frac{c}{\lambda} \cdot u$
- bei Spiegel:  $F_{refl} = 2P_{ph}$
- bei absorbent:  $F_{abs} = P_{ph}$
- $\vec{F} = h\nu \cdot \vec{u}$

$h = 6,626 \cdot 10^{-34} \text{ Js}$

$\tau = \frac{h}{E}$

relativistische Abbiegung:

Photoeffekt:

- de Broglie Wellenlänge:  $\lambda = \frac{h}{p}$  / max Pauli:  $\lambda = \frac{h}{p}$
- $E_{max} = h\nu - \Phi_0$  (Arbeitfunktionswert)
- Gegenstrom / Überspannung:

Schrödinger-Gl:

Schrödinger:  $-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V(\vec{r}, t) \psi = E \psi$

$\Rightarrow \psi = A e^{-ikx} + B e^{ikx}$  } ausgewähltes Weg, u.a.

Compton effect:

- Comptonwellenlänge:  $\lambda_c = \frac{h}{m_e c} = 2,426 \cdot 10^{-12} \text{ m}$
- $\frac{h}{\lambda} = \frac{h}{\lambda'} + \frac{h\nu}{c} \neq E \neq mc^2$

Heisenbergsche Unschärferelation:

$\Delta x \Delta p \geq \frac{\hbar}{2}$  |  $\Delta v \geq \frac{\hbar}{m \Delta x}$

$\Delta E \Delta t \geq \frac{\hbar}{2}$  ; dt: Lebensdauer

Compton Wellenpaket:

$\langle x \rangle = 0$ ;  $\langle x^2 \rangle = \sigma^2$ ;  $\Delta x = \sigma$

$\langle p \rangle = 0$ ;  $\langle p^2 \rangle = \frac{\hbar^2}{4\sigma^2}$ ;  $\Delta p = \frac{\hbar}{2\sigma}$

$\Rightarrow \Delta x \Delta p = \frac{\hbar}{2}$

Bohrsche Atommodell:

$0 U = n^2$

$0 v = 0,529 \cdot 10^{-10} \text{ m} = 4\pi \epsilon_0 \frac{\hbar^2}{m e^2}$

$\frac{a_0}{4\pi \epsilon_0} = r_1 = r_2 = \frac{\hbar^2}{m e^2}$

$\frac{h}{2\pi} \frac{h}{p} = 2\pi r$

$n \frac{h}{2\pi} = r m v = L$

Compton Potential

$\frac{h}{4\pi \epsilon_0 m e^2}$

Compton:



$$\lambda' = \lambda + \lambda_c(1 - \cos(\theta)) \quad E_e = 511 \text{ keV}$$

$$p = \frac{h}{\lambda} \quad \text{weigend } = 1$$

$$V_{2x} = \frac{h}{\lambda}$$

$$V_{0y} = \frac{h}{\lambda} = \frac{h}{\lambda + \lambda_c}$$

$$\tan \varphi = \frac{V_{2y}}{V_{0x}} = \frac{\lambda}{\lambda}$$

Doppelpunkt:

Wandwinklere Interferenz:  
( $I = \gamma^2$ )

$$\begin{aligned} \bar{I}_D &= |\gamma_1^2 + \gamma_2^2|^2 = \gamma_1^4 + \gamma_2^4 + 2\gamma_1^2\gamma_2^2 \\ &= I_1^2 + I_2^2 + 2\sqrt{I_1 I_2} \end{aligned}$$

wandwinklere Interferenz:

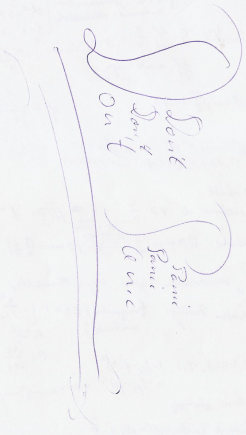
$$\begin{aligned} \bar{I}_P &= |\gamma_1 - \gamma_2|^2 = \gamma_1^4 + \gamma_2^4 - 2\gamma_1^2\gamma_2^2 \\ &= I_1 + I_2 - 2\sqrt{I_1 I_2} \end{aligned}$$

Don't  
Don't  
Don't

Panic  
Panic  
Panic



Widerstände:  
 $R_1 = \frac{L_1}{\sigma S}$   
 $R_2 = \frac{L_2}{\sigma S}$



Widerstände / Formelsammlung Elemente, Leitung

Leitungs- und Widerstandsformeln  
 $\sigma = \frac{1}{\rho}$   
 $R = \frac{L}{\sigma S}$

Widerstandsformel (Superposition des Ohmschen Gesetzes):  
 $\frac{dU}{dx} = k \cdot z^2 \frac{1}{r} \left[ \ln \left( \frac{2 \cdot m \cdot v^2}{r} \right) - \rho^2 \right]$   
 Wdhg:  $\frac{dU}{dx} = 1,6 \cdot 10^{12} \frac{1}{m}, dx = 1 \text{ cm}$   
 $U = 1,6 \cdot 10^{11} \text{ V}$

Zusatz: Übermittlungsformeln, Formeln, etc.

Ohm'sches Gesetz:  $(P_1 + P_2)^2 = \left( \frac{P_1 + P_2}{\rho} \right)^2 = (E_1 + E_2)^2 - P_1^2$   
 $(P_1 + P_2)^2 = E_1^2 + E_2^2 + 2E_1 E_2$   
 $P_1^2 + P_2^2 + 2P_1 P_2 = E_1^2 + E_2^2 + 2E_1 E_2$   
 $P_1^2 + P_2^2 = E_1^2 + E_2^2$   
 $P^2 = E^2 - P^2 = \cos^2 \alpha$   
 $S.D. = \int \int \int \rho \cdot \sin^2 \theta \cdot dV$



**Widerstandsformeln**  
 $R = \frac{L}{\sigma S}$   
 $R_1 + R_2 = R_{\text{ges}}$   
 $\frac{1}{R_{\text{ges}}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}$

**Leitung**  
 $\sigma = \frac{1}{\rho}$   
 $R = \frac{L}{\sigma S}$

**Widerstandsformeln**  
 $R_1 = \frac{L_1}{\sigma S_1}$   
 $R_2 = \frac{L_2}{\sigma S_2}$

**Leitungsformeln**  
 $I = \frac{U}{R}$   
 $P = I \cdot U$   
 $W = P \cdot t$

**Widerstandsformeln**  
 $R = \frac{L}{\sigma S}$   
 $R_1 + R_2 = R_{\text{ges}}$   
 $\frac{1}{R_{\text{ges}}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}$

**Leitung**  
 $\sigma = \frac{1}{\rho}$   
 $R = \frac{L}{\sigma S}$

**Widerstandsformeln**  
 $R_1 = \frac{L_1}{\sigma S_1}$   
 $R_2 = \frac{L_2}{\sigma S_2}$

**Leitungsformeln**  
 $I = \frac{U}{R}$   
 $P = I \cdot U$   
 $W = P \cdot t$



**C, R, T, Spin, Energie...**

**Transformationsmatrix**

$\vec{r}$	$-\vec{r}$	$\vec{r}$	$\vec{r}$
$\vec{p}$	$-\vec{p}$	$\vec{p}$	$-\vec{p}$
$L = r \times p$	$\vec{L}$	$\vec{L}$	$-\vec{L}$
$\vec{p}$	$\vec{p}$	$\vec{p}$	$-\vec{p}$
$\vec{p}$	$-\vec{p}$	$\vec{p}$	$\vec{p}$
$\vec{p}$	$\vec{p}$	$-\vec{p}$	$-\vec{p}$

**Teststellung von CP-Verletzung**

**Teilungsmatrix**

I	II	III	IV	V	VI	VII	VIII	IX
$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

**Neutrino-System**

$H = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} H^c$

$H = \frac{1}{2} (|k^+\rangle + |k^-\rangle)$

$H_s = \frac{1}{\sqrt{2}} (|k^+\rangle - |k^-\rangle)$

$(P|k^+\rangle = |k^+\rangle; C|k^+\rangle = |k^-\rangle$

$U = U^D$  Standard

**1. Wg 5, Formelblatt 2 / Klausur 2**

**Charmes**

$\vec{c}$	$\vec{c}$	$\vec{c}$	$\vec{c}$
$\vec{c}$	$\vec{c}$	$\vec{c}$	$\vec{c}$
$\vec{c}$	$\vec{c}$	$\vec{c}$	$\vec{c}$
$\vec{c}$	$\vec{c}$	$\vec{c}$	$\vec{c}$

**Teilchen**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Rechnung**

$\vec{c} = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{2}$

$\vec{c} = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{2}$

$\vec{c} = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{2}$

$\vec{c} = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{2}$

**Spannung**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Matrixelemente**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Streuung**

**Formfaktoren**

**Leitungsantwort**

**Formfaktoren**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Individuelle Streuung**

**Strukturfunktion**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Rechen- (Cross-Relation)**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Beziehung / Messung**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**$e^+e^-$  Umwertung**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Zufällig Teilchenbildung**

**d-Quarks**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Werte**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

**Charakteristische Messung**

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

$\vec{c} = 1.26 \text{ GeV}$

Dielectric Loss:  $\epsilon'' = \frac{1}{\omega} \frac{d\epsilon'}{dt}$   
 1.  $\epsilon'$  (real part)  $\epsilon''$  (imaginary part)  
 2.  $\epsilon''$  is loss  
 3.  $\epsilon''$  is  $\frac{1}{\omega} \frac{d\epsilon'}{dt}$

Miller indices: [100] →  $\frac{1}{1} \frac{0}{0} \frac{0}{0}$   
 (100)  $\frac{1}{1} \frac{0}{0} \frac{0}{0}$   
 (200)  $\frac{2}{2} \frac{0}{0} \frac{0}{0}$   
 (300)  $\frac{3}{3} \frac{0}{0} \frac{0}{0}$   
 $\sum_{i=1}^3 \frac{1}{h_i} = \frac{1}{1} + \frac{0}{0} + \frac{0}{0}$   
 $\rightarrow$  reciprocal lattice vector  $\vec{G} = h\vec{a}_1 + k\vec{a}_2 + l\vec{a}_3$

Schrodinger:  $\nabla^2 \psi = -E \psi$   
 in 1D:  $\psi(x) = A e^{ikx} + B e^{-ikx}$   
 in 2D:  $\psi(x,y) = A e^{ik_x x} + B e^{-ik_x x} + C e^{ik_y y} + D e^{-ik_y y}$

Newton's Law:  $F = m \frac{dv}{dt} = \frac{d}{dt} (m v)$   
 $v = \frac{dx}{dt} \Rightarrow \frac{dv}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2}$   
 $F = m \frac{d^2x}{dt^2} = -kx$   
 $\Rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$   
 $x(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)$   
 $v(t) = -A \omega \sin(\omega t) + B \omega \cos(\omega t)$   
 $a(t) = -A \omega^2 \cos(\omega t) - B \omega^2 \sin(\omega t) = -\omega^2 x(t)$

Harmonic Oscillator:  $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$   
 Energy levels:  $E_n = \hbar \omega \left( n + \frac{1}{2} \right)$   
 Wavefunction:  $\psi_n(x) = N H_n(\alpha x) e^{-\alpha^2 x^2/2}$   
 where  $\alpha = \sqrt{\frac{m \omega}{\hbar}}$

Heisenberg Uncertainty:  $\Delta x \Delta p \geq \frac{\hbar}{2}$   
 For ground state:  $\Delta x = \sqrt{\frac{\hbar}{m \omega}}$ ,  $\Delta p = \sqrt{\frac{\hbar m \omega}{2}}$

Formula and Tables, Klausur 1  
 - 20.05.05

Hantley von ...  $\vec{A} = A e^{i(kx - \omega t)}$   
 $\vec{E} = -\nabla \phi - \dot{\vec{A}}$   
 $\vec{B} = \nabla \times \vec{A}$

Continuity Eq:  $\nabla \cdot \vec{j} + \dot{\rho} = -\dot{\rho} - \nabla \cdot \vec{j}$   
 where  $\rho = \epsilon_0 \nabla \cdot \vec{E}$   
 $\nabla \cdot (\epsilon_0 \nabla \times \vec{A}) + \dot{\rho} = -\dot{\rho} - \nabla \cdot \vec{j}$   
 $\epsilon_0 \nabla \cdot (\nabla \times \vec{A}) = 0$

Helmholtz Equation:  $\nabla^2 \psi + k^2 \psi = 0$   
 in 1D:  $\psi'' + k^2 \psi = 0$   
 in 2D:  $\psi'' + k^2 \psi = 0$

Legendre Polynomials:  $P_n(x)$   
 $P_0 = 1$ ,  $P_1 = x$ ,  $P_2 = \frac{1}{2}(3x^2 - 1)$ ,  $P_3 = \frac{1}{2}(5x^3 - 3x)$   
 Orthogonality:  $\int_{-1}^1 P_n(x) P_m(x) dx = \frac{2}{n+1} \delta_{nm}$

Bessel Functions:  $J_n(x)$   
 $J_0(x) = 1 - \frac{x^2}{4} + \frac{x^4}{64} - \dots$   
 $J_1(x) = x - \frac{x^3}{4} + \frac{x^5}{96} - \dots$

Legendre Polynomials Table:

n	$P_n(x)$
0	1
1	x
2	$\frac{1}{2}(3x^2 - 1)$
3	$\frac{1}{2}(5x^3 - 3x)$
4	$\frac{1}{8}(35x^4 - 30x^2 + 3)$
5	$\frac{1}{8}(63x^5 - 70x^3 + 14x)$
6	$\frac{1}{16}(231x^6 - 315x^4 + 105x^2 - 5)$
7	$\frac{1}{16}(429x^7 - 693x^5 + 315x^3 - 35x)$
8	$\frac{1}{128}(6435x^8 - 14184x^6 + 9009x^4 - 1995x^2 + 7)$
9	$\frac{1}{128}(13520x^9 - 35280x^7 + 30835x^5 - 10995x^3 + 945x)$
10	$\frac{1}{2048}(6435x^{10} - 15488x^8 + 14720x^6 - 6435x^4 + 945x^2 - 35)$

Simple Harmonic Oscillator:  $F = -kx$   
 $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$   
 $E_n = \hbar \omega \left( n + \frac{1}{2} \right)$   
 $\psi_n(x) = N H_n(\alpha x) e^{-\alpha^2 x^2/2}$

Harmonic Oscillator Energy Levels:  $E_n = \hbar \omega \left( n + \frac{1}{2} \right)$   
 $\Delta E = \hbar \omega$

Harmonic Oscillator Wavefunctions:  $\psi_n(x)$   
 $\psi_0 = \frac{1}{\pi^{1/4}} \sqrt{\frac{m \omega}{\hbar}} e^{-\alpha^2 x^2/2}$   
 $\psi_1 = \frac{1}{\pi^{1/4}} \sqrt{\frac{m \omega}{\hbar}} \alpha x e^{-\alpha^2 x^2/2}$   
 $\psi_2 = \frac{1}{\pi^{1/4}} \sqrt{\frac{m \omega}{\hbar}} \left( \frac{2\alpha^2 x^2 - 1}{\sqrt{2}} \right) e^{-\alpha^2 x^2/2}$

Harmonic Oscillator Expectation Values:  $\langle x \rangle = 0$ ,  $\langle x^2 \rangle = \frac{\hbar}{2m \omega}$   
 $\langle p \rangle = 0$ ,  $\langle p^2 \rangle = \frac{\hbar m \omega}{2}$

Harmonic Oscillator Probability Density:  $|\psi_n(x)|^2$   
 $\psi_0$ : Gaussian distribution centered at 0  
 $\psi_1$ : Two lobes symmetric about 0  
 $\psi_2$ : Three lobes symmetric about 0

Harmonic Oscillator Energy Levels:  $E_n = \hbar \omega \left( n + \frac{1}{2} \right)$   
 $\Delta E = \hbar \omega$

Dimensional Analysis:  $[L] = \frac{[M][L^2]}{[M][T^2]} = \frac{[L^2]}{[T^2]}$   
 $[E] = \frac{[M][L^2]}{[T^2]} = [M][L^2][T^{-2}]$   
 $[p] = [M][L][T^{-1}]$   
 $[F] = [M][L][T^{-2}]$

Dimensional Analysis:  $[L] = \frac{[M][L^2]}{[M][T^2]} = \frac{[L^2]}{[T^2]}$   
 $[E] = \frac{[M][L^2]}{[T^2]} = [M][L^2][T^{-2}]$   
 $[p] = [M][L][T^{-1}]$   
 $[F] = [M][L][T^{-2}]$

Dimensional Analysis:  $[L] = \frac{[M][L^2]}{[M][T^2]} = \frac{[L^2]}{[T^2]}$   
 $[E] = \frac{[M][L^2]}{[T^2]} = [M][L^2][T^{-2}]$   
 $[p] = [M][L][T^{-1}]$   
 $[F] = [M][L][T^{-2}]$

Dimensional Analysis:  $[L] = \frac{[M][L^2]}{[M][T^2]} = \frac{[L^2]}{[T^2]}$   
 $[E] = \frac{[M][L^2]}{[T^2]} = [M][L^2][T^{-2}]$   
 $[p] = [M][L][T^{-1}]$   
 $[F] = [M][L][T^{-2}]$

Dimensional Analysis:  $[L] = \frac{[M][L^2]}{[M][T^2]} = \frac{[L^2]}{[T^2]}$   
 $[E] = \frac{[M][L^2]}{[T^2]} = [M][L^2][T^{-2}]$   
 $[p] = [M][L][T^{-1}]$   
 $[F] = [M][L][T^{-2}]$

Dimensional Analysis:  $[L] = \frac{[M][L^2]}{[M][T^2]} = \frac{[L^2]}{[T^2]}$   
 $[E] = \frac{[M][L^2]}{[T^2]} = [M][L^2][T^{-2}]$   
 $[p] = [M][L][T^{-1}]$   
 $[F] = [M][L][T^{-2}]$

# Theoretische Physik (1 und 2)

Formelkoll. Theo-Phys I | Klausur 7 - 25.12.01

Drehung:  $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$

$\vec{L} = \begin{pmatrix} yz - zy \\ zx - xz \\ xy - yx \end{pmatrix}$

$(L)_z = x p_y - y p_x$

$T = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m \vec{v} \cdot \vec{v}$

$V_{\text{rot}} = - \frac{1}{2} \omega \cdot \vec{L}$

$F = -\nabla V \quad \vec{\tau} = \left( \begin{matrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{matrix} \right)$

Gauß'sche Divergenz:  $\nabla \cdot (\vec{R}, \vec{V}, \vec{z})$

$\nabla \cdot (\vec{R}) = \frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} (r^2 \cdot \dots)$

Kugel-Formeln:

$r(\varphi) = \frac{a(1-\epsilon^2)}{1-\epsilon \cos \varphi}$

$\epsilon = \frac{a-r_s}{a}$

$\frac{1}{r} = \frac{1}{a} \frac{1-\epsilon^2}{1-\epsilon \cos \varphi}$

$\frac{1}{r^2} = \frac{1}{a^2} \frac{(1-\epsilon^2)^2}{(1-\epsilon \cos \varphi)^2}$

$\frac{1}{r^3} = \frac{1}{a^3} \frac{(1-\epsilon^2)^3}{(1-\epsilon \cos \varphi)^3}$

Kepler'sche Gesetze:

$\frac{R_1}{R_2} = \left( \frac{T_1}{T_2} \right)^{2/3}$

$V(r) = - \frac{\gamma m M}{r}$

$\frac{1}{r} = \frac{1}{a} (1 - \epsilon \cos \varphi)$

$\epsilon = \frac{a-r_s}{a}$

$\frac{1}{r} = \frac{1}{a} (1 - \epsilon \cos \varphi)$

$\frac{1}{r^2} = \frac{1}{a^2} \frac{(1-\epsilon^2)^2}{(1-\epsilon \cos \varphi)^2}$

$\frac{1}{r^3} = \frac{1}{a^3} \frac{(1-\epsilon^2)^3}{(1-\epsilon \cos \varphi)^3}$

Veränderl:  $\frac{1}{2} \epsilon r \frac{\partial V}{\partial r} = \epsilon T$

$E = T + V$

$\langle \dot{x} \dot{x} \rangle = \frac{1}{T} \int \dot{x}^2 dt$

Lagrange:  $L = T - V$

$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} - \frac{\partial L}{\partial x} = 0$

Tangentialkräfte:  $\vec{E}_T = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Korrekturen:  $\vec{E} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Winkel:  $(\dot{\varphi} - \dot{\varphi}_0) \vec{E}_T = 0$

Multiplikation:  $\vec{a} = \frac{\partial \vec{L}}{\partial \vec{x}} \Big|_{\vec{x}=\vec{x}_0} = \frac{\partial \vec{F}}{\partial \vec{x}} \Big|_{\vec{x}=\vec{x}_0}$

Koordinaten Transformation:

Kugel:  $dV = r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi$

Zylinder:  $dV = r dr d\theta dz$

Parabol:  $dV = r dr d\theta dz$

Triglobal:  $\int \dots = \int \dots$

Euklidischer:  $\int \dots = \int \dots$

Triglobal:  $\int \dots = \int \dots$

Zum Schluß:  $\dots$

Wiederholungsübungen:

Belastung  $x_1 \rightarrow \sin \varphi$   $\varphi$  Winkel  $x_2 \rightarrow \cos \varphi$   
 $x_3 \rightarrow \sin \varphi$   $x_4 \rightarrow \cos \varphi$   
 $dH \rightarrow \sin \varphi d\varphi$   $dU \rightarrow \cos \varphi d\varphi$   
 $\vec{v} = \dot{x}_1 \vec{e}_1 + \dot{x}_2 \vec{e}_2$   
 $\vec{v} = \dot{\varphi} \vec{e}_1 + \dot{\varphi} \vec{e}_2$

Wegl.  $x_1 \rightarrow \sin \varphi$   $x_2 \rightarrow \cos \varphi$   
 $x_3 \rightarrow \sin \varphi$   $x_4 \rightarrow \cos \varphi$   
 $dU = \cos \varphi d\varphi$

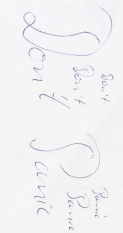
Winkelgeschwindigkeit

$r(t) = r_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a_0 t^2$   
 $\frac{dr}{dt} = v_0 + a_0 t$   
 $a = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2 r}{dt^2}$   
 $dH = \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m v^2 \right) = m v \frac{dv}{dt} = m v a$   
 $\frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m v^2 \right) = m v a$   
 $\frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m v^2 \right) = m v a$

Mathematische Grundlagen

$\int_0^\pi \sin(x) dx = -\cos(x) \Big|_0^\pi = -\cos(\pi) + \cos(0) = 1 + 1 = 2$

Trigonometrie  
 $\int \sin(x) dx = -\cos(x) + C$   
 $\int \cos(x) dx = \sin(x) + C$   
 $\int \sin^2(x) dx = \int \frac{1 - \cos(2x)}{2} dx = \frac{x}{2} - \frac{\sin(2x)}{4} + C$



Methoden / Klausur 2 Formellist

-2, 202-

Trigonometrie

$f = \int \sin(x) dx = -\cos(x) + C$   
 $\int \cos(x) dx = \sin(x) + C$

Trigonometrie

$\int \sin^2(x) dx = \int \frac{1 - \cos(2x)}{2} dx = \frac{x}{2} - \frac{\sin(2x)}{4} + C$

Sigmamatrix:  $\lambda$  ist die Nullstelle von  $\det(A - \lambda I) = 0$   
 Matrix der Ableitungen  
 Eigenwerte:  $\lambda$  sind die Nullstellen von  $\det(A - \lambda I) = 0$   
 Eigenvektoren:  $v$  sind die Nullstellen von  $(A - \lambda I)v = 0$

Winkelgeschwindigkeit

mit Formel  $\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r}$   
 Winkelgeschwindigkeit  $\vec{\omega}$   
 Winkel  $\varphi$   
 Winkelgeschwindigkeit  $\dot{\varphi}$   
 Winkel  $\varphi$   
 Winkelgeschwindigkeit  $\dot{\varphi}$

Winkelgeschwindigkeit

$\vec{v} = \dot{\varphi} \vec{e}_\varphi$   
 $\vec{v} = \dot{\varphi} \vec{e}_\varphi$   
 $\vec{v} = \dot{\varphi} \vec{e}_\varphi$

Lagrange

$L = T - U, \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0$

Hamilton

$H = T + U = p \dot{q} - L$   
 $\dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial q}, \dot{q} = \frac{\partial H}{\partial p}$

Ham. oscillator

$H = T + U = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} k x^2$   
 $\dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial x} = -kx$   
 $\dot{x} = \frac{\partial H}{\partial p} = \frac{p}{m}$   
 $\ddot{x} = -\frac{k}{m} x$   
 $x(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)$   
 $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$

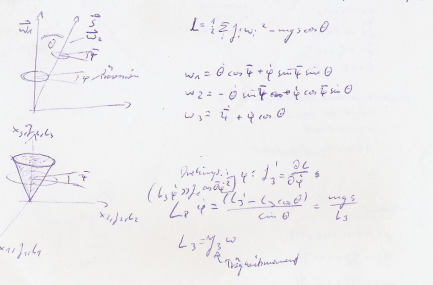
Hamilton Transformation

$F_1(q, p, t) = F_2(Q, P, t) + p_0 Q - p_1 P$   
 $\frac{\partial F_1}{\partial q} = \frac{\partial F_2}{\partial Q} + p_0, \frac{\partial F_1}{\partial p} = \frac{\partial F_2}{\partial P} - p_1$   
 $\frac{\partial F_1}{\partial q} = \frac{\partial F_2}{\partial Q} + p_0, \frac{\partial F_1}{\partial p} = \frac{\partial F_2}{\partial P} - p_1$

Lagrange Transformation

$\frac{\partial L}{\partial q} = 0$ , will applied with  
 variational calculus  
 x wenn Hamiltonpunkt existiert SE

Winkel



Winkel

$\vec{v} = \dot{\varphi} \vec{e}_\varphi$   
 $\vec{v} = \dot{\varphi} \vec{e}_\varphi$

Winkel

$F = F_1(q, p, t) + p_0 Q - p_1 P$   
 $\frac{\partial F}{\partial q} = \frac{\partial F_1}{\partial q} + p_0, \frac{\partial F}{\partial p} = \frac{\partial F_1}{\partial p} - p_1$

Maxwell-Gleichungen

**Maxwell-Gleichungen:**

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho_{ext}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\dot{\vec{A}},$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{H} = \vec{j}_{ext} + \dot{\vec{P}}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{j}_{ext} + \vec{j}_{ind} + \dot{\vec{M}} + \dot{\vec{P}}_{ext}$$

**Homogenitätsgleichungen:**

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\dot{\vec{A}},$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{H} = 0, \quad \vec{\nabla} \times \vec{H} = \dot{\vec{P}} + \vec{j}_{ind} + \dot{\vec{M}}$$

**Ansatz:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Wellengleichungen:**

$$\Delta \phi = -\rho_{ext}, \quad \Delta \vec{A} = -\vec{j}_{ext} + \dot{\vec{P}} + \dot{\vec{M}}$$

**Green'sche Funktionen:**

$$\Delta \phi(\vec{r}) = -\rho(\vec{r}')$$

$$\Delta \vec{A}(\vec{r}) = -\vec{j}(\vec{r}') + \dot{\vec{P}}(\vec{r}') + \dot{\vec{M}}(\vec{r}')$$

**Retardierung:**

$$\phi(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\rho(\vec{r}', t - r/c)}{r} dV'$$

$$\vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\vec{j}(\vec{r}', t - r/c)}{r} dV'$$

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

Abstrakte Darstellung

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Abstrakte Darstellung:**

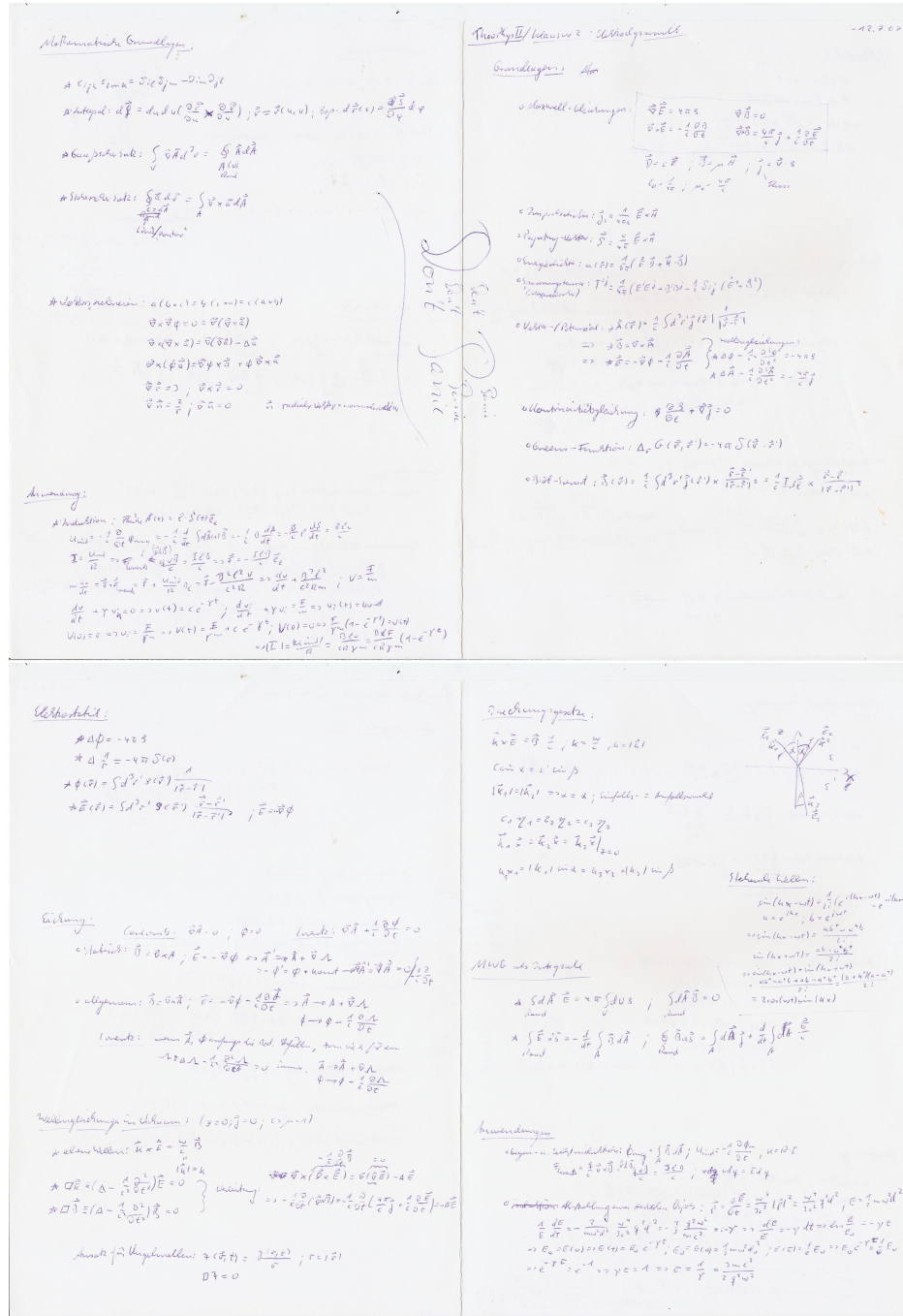
$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$

**Abstrakte Darstellung:**

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \vec{j}_{ext}$$



Zu Theophys 3 (Quantenmechanik) habe ich leider keinen Zettel mehr gefunden.

Ich hoffe, Du hattest Spaß beim Lesen! Das ist die höchste Dichte an Infos aus meinem Studium, die ich produzieren kann ☺

*Solltest du selbst Physiker sein und noch ein paar deiner eigenen Formelzettel haben, würde ich mich freuen, wenn du mir erlauben würdest, sie hier einzustellen, um die Lücken zu füllen oder eine andere Sicht zu geben. Schreib mir bitte unter arne\_bab -ät- web.de*

*Die Zettel sind übrigens wie alles andere hier frei lizenziert (cc by-sa oder GPLv3+). Falls du ein freies Spiel schreibst und dafür Verrückte-Wissenschaftler-Notizen brauchst, fühl Dich frei, sie zu verwenden ☺.*